# 手控盒 (摇杆式)

版本号: 1.1

2025

# RWM-SKH1-1



沈阳荣伟鸣智能技术有限公司

### 目录

一、技术参数3
二、电气接线及面板介绍3
1、P1 端子
2、H1 指示灯
3、H2 指示灯6
4、H3 指示灯
5、H4 指示灯
6、摇杆
三、外形尺寸7
四、通讯
1、232 通讯
2、CAN 通讯
3、修改配置
五、售后9

#### 产品介绍

手控盒通过 CAN/RS232 通讯接口与 AGV 主控模块通讯,实现对 AGV 小车进行手动操作,包括前进、后退、左移、右移、左前、右前、左后、右后、左旋、右旋等动作,同时具有切速按钮、进行高、低速的切换。

小车速度信号是0~100%的数值,动作柔和。

#### 主要特色

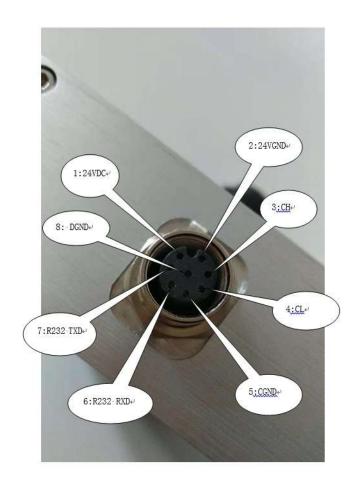
- 输入电压范围宽, 输入电源隔离
- 工业级控制芯片,性能稳定,工作范围宽
- 接口丰富,方便用户使用
- 操作便捷

## 一、技术参数

	工作电压	21.6~26.4 V,具备电源反接保护		
拉口肚丛	最大电流	<50mA		
接口特性	通讯接口	RS232/CAN		
	状态指示	4 个 ø3mm 发光二极管		
	工作温度	−25°C~+50°C		
	储存温度	-45°C~+70°C		
使用环境	工作湿度 5-95% RH			
	振动	小于 0.5G (4.9m/s2), 低于 10Hz		
	介质环境	无腐蚀性,可燃性气体或尘埃等、不可在含有放射性 物质、强磁场以及真空等特殊环境中使用		
	尺寸(L*W*H)	160mmx90mmx35mm(不含摇杆) 160mmx90mmx110mm(含摇杆)		
物理特性	外壳材质	铝		
	防护等级	IP54		
	重量 (kg)	0. 416		

# 二、电气接线及面板介绍

### 1、P1 端子





航空插头接线定义。



管脚号	管脚定义	管脚说明
1	24VDC	直流电源正
2	24VGND	直流电源负
3	СН	CAN+
4	CL	CAN-
5	CGND (NC)	CAN-GNG
6	R232 RXD	RS232 接收(对接上位机 TX)
7	R232 TXD	RS232 发送(对接上位机 RX)
8	DGND	RS232 地

# 2、H1 指示灯

动作指示灯,遥控或按钮动作时点亮;

### 3、H2 指示灯

RS232 通讯指示灯,有数据发送时亮,默认设置是定时发送所以为绿色常亮状态;

### 4、H3 指示灯

CAN 通讯指示灯,有数据发送时亮,默认设置是定时发送所以为绿色常亮状态;

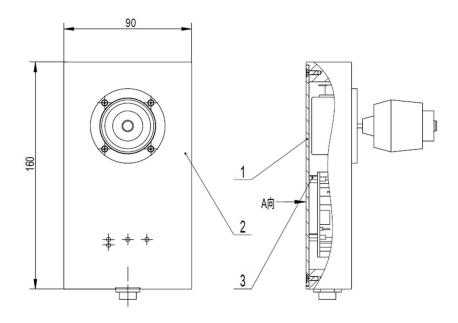
### 5、H4 指示灯

运行指示灯,正常状态为闪烁;

### 6、摇杆

AGV 目标动作	操作
"前进"	向"前方"推摇杆
"后退"	向"后方"推摇杆
"左平移"	向"左侧"推摇杆
"右平移"	向"右侧"推摇杆
"左前"前进	向"左前"推摇杆
"右前"前进	向"右前"推摇杆
"左后"后退	向"左后"推摇杆
"右后"后退	向"右后"推摇杆
"逆时针"旋转	"逆时针"旋转摇杆
"顺时针"旋转	"顺时针"旋转摇杆
小车"切速"	点下摇杆上的"按钮",实现高、低速的切换, <b>其它应用</b>
	需求可以在控制器上修改

## 三、外形尺寸



# 四、通讯

#### 1、232 通讯

(1) 默认配置,波特率为 115200,8N1 格式;数据读取模式采用"定时发送模式",发送间隔"50ms";

#### (2) 发送数据格式

字节1	06
字节 2	运动控制位,静止: 0x8F 前: 0x81 后: 0x82 左: 0x83 右: 0x84 左前: 0x85 右前: 0x86 左后: 0x87 右后: 0x88 左旋: 0x89 右旋: 0x8A 切换速度: 0x8B
字节 3	运动速度,相对该档位的速度百分数(数值范围"0~100"),仅在运动控制位有效时有效
字节 4	摇杆角度,范围 0~359; 前进: 00 正左: 5A (90)、后退: B4 (180°) 正右: 0E 01 (270°)
字节 5	
字节 6	00

字节 7	校验和结果(字节7为低位,字节8为高位)
字节 8	

#### (3) 举例:

静止: 06 8F 00 00 00 00 95 00;

后退: 06 82 64 B4 00 00 A0 01;

#### 2、CAN 通讯

#### (1) 默认配置

数据采用标准帧,波特率为 500K,帧 ID 是 0x02,采用"定时发送模式",发送间隔"50ms"。

#### (2) 数据结构

序号	CAN结构	配置	bit7	bit6	bit5	bit4	bit3	bit2	bit1	bit0
1	CAN数据地址	发出设备的地址								
2	数组长度	8								
3	字节1	目标设备地址 OXFF为广播地址								_
4	字节2	设备属性	180 1980				y			
5	字节3	指令类型	1为写指令,0为读指令			指令序	号			
6	字节4	数据字节1								
7	字节5	数据字节2								
8	字节6	数据字节3								
9	字节7	数据字节4								
10	字节8	字节1~7和校验,取低位字节								

#### (3) 发送数据格式

字节1	01
字节 2	00
字节3	06
字节 4	运动控制位,静止: 0x8F、 前: 0x81、 后: 0x82、 左: 0x83 、右: 0x84 、左前: 0x85、右前: 0x86、左后: 0x87 、右后: 0x88、左旋: 0x89 、右旋: 0x8A 、切换速度: 8B。
字节 5	运动速度,相对该档位的速度百分数(数值范围"0~100")

字节 6	摇杆角度低位 (度)
字节 7	摇杆角度低位 (度)
字节8	字节1到7和校验取低位字节

#### 举例:

静止: 01 00 06 8F 00 00 00 96;

前进: 01 00 06 81 63 00 00 EB;

左移: 01 00 06 82 64 B4 00 A1;

#### 3、修改配置

如需修改 RS232、CAN 的通讯设置,可通过参数设置软件进行修改,详见参数设置软件使用说明书。

### 五、售后

#### 质保期限

质保期间因产品本身品质问题,设计缺陷等原因造成的不能正常使用的,我们将 免费进行售后维护。

保质期:自出售起1年。

#### 免责范围

产品在使用过程中请注意以下条件范围内,我们将不提供无偿售后和质保。

- 未正确按照说明书安装产品,造成产品损坏;
- 在不适合的环境和条件下使用本产品,造成产品损坏;
- 因不按产品说明书规范操作导致产品的损坏;
- 未经本公司允许,擅自拆解或维修产品;
- 自然灾害,火灾等不可抗拒的外界力造成的产品损坏。

#### 技术支持

电话: 13604062302 (微信同步)

QQ: 29569380

邮箱: <u>29569380@qq.com</u>

http://www.rongweiming.com